

KaVo K-ERGOgrip

# Ergonomía en su más alto nivel de evolución



KaVo. Dental Excellence.

# Precisión + relajación = KaVo K-ERGOgrip

## El trabajo del protésico dental es muy exigente.

Especialmente los trabajos delicados que requieren máxima concentración durante mucho tiempo suponen un gran esfuerzo. Al manejar micromotores de laboratorio o piezas de mano convencionales, las condiciones de trabajo se vuelven especialmente difíciles debido a la angulación de la muñeca.

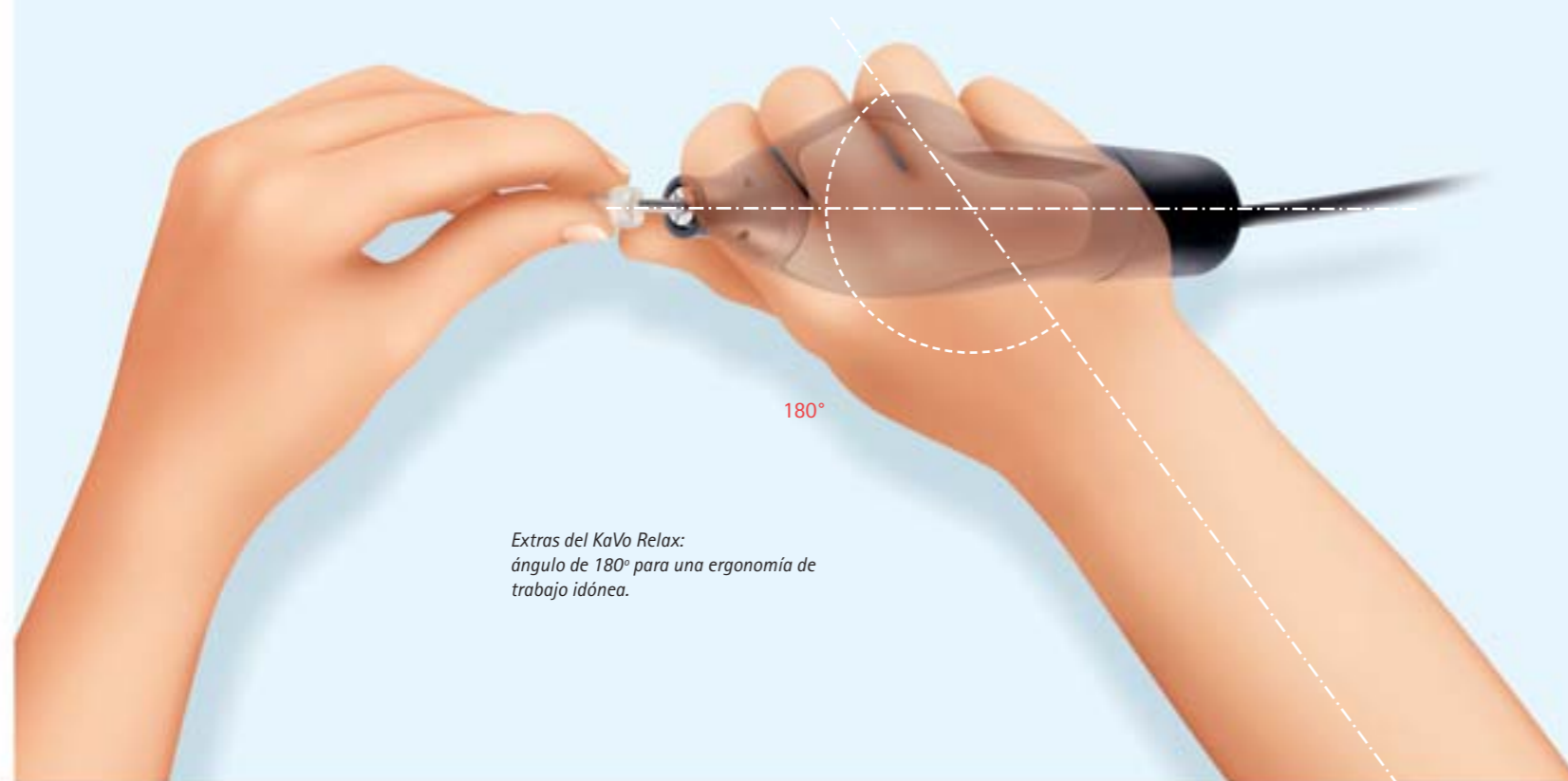
Como consecuencia, el nuevo micromotor de laboratorios KaVo K-ERGOgrip ha sido diseñado para adaptarse perfectamente a las necesidades anatómicas. Para ello, el nuevo KaVo K-ERGOgrip es aún más ligero y mucho más compacto teniendo 140 mm de longitud.

## Un agarre absolutamente perfecto

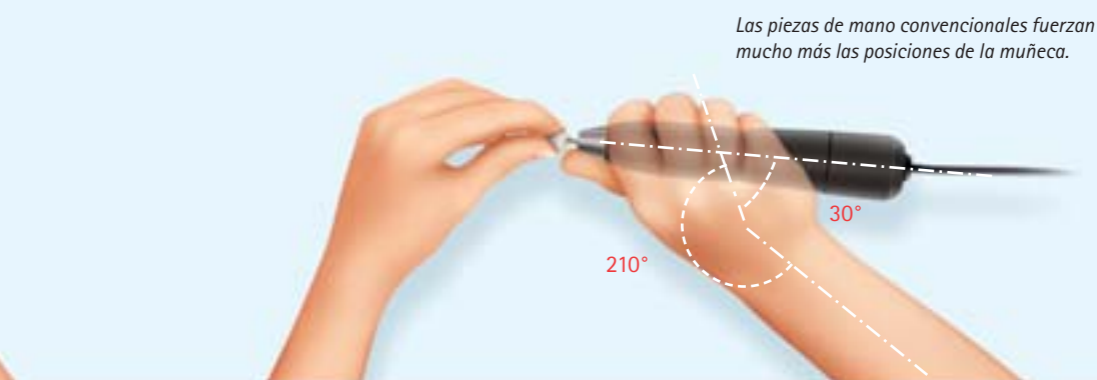
En colaboración con el Instituto Fraunhofer se ha creado una auténtica pieza maestra cuya forma se ajusta de forma perfecta a la de la mano para ofrecer una gran ergonomía. Basándose en análisis de vídeo y en pruebas ha podido conseguirse una pieza de mano perfectamente adaptada al trabajo para los micromotres de laboratorio KaVo K-ERGOgrip.

Gracias a que la angulación de la muñeca es claramente menor, se consigue una posición de trabajo mucho más relajada y una concentración máxima con las mejores condiciones de trabajo.

De esta forma pueden llevarse a cabo tareas de precisión complicadas y que requieran un gran esfuerzo con la muñeca relajada.



Extras del KaVo Relax:  
ángulo de 180° para una ergonomía de  
trabajo idónea.



Las piezas de mano convencionales fuerzan  
mucho más las posiciones de la muñeca.

# El rendimiento lo es todo. KaVo K-ERGOgrip es mucho más

**Una cosa son los valores potenciales de rendimiento; agotar sin límites ese potencial de rendimiento es otra muy distinta**

Este plus de productividad es lo que distingue a KaVo K-ERGOgrip en las aplicaciones diarias, ya que el concepto de este innovador micromotor va más allá.

## Potencia constante en las condiciones más duras

La innovadora ergonomía de agarre de KaVo K-ERGOgrip permite pasar largas sesiones de trabajo sin cansarse.

El resistente sistema mecánico de la unidad del micromotor de KaVo K-ERGOgrip también está diseñado para resistir las condiciones más duras. El motor de corriente continua sin colector, que apenas vibra y no requiere un gran esfuerzo, pone a su disposición su potencia con el torque más alto en el campo de revoluciones de 1.000 a 50.000 rpm<sup>-1</sup>.



KaVo K-ERGOgrip se suministra de serie con dos fundas de agarre



## Potencia máxima disponible en cualquier momento

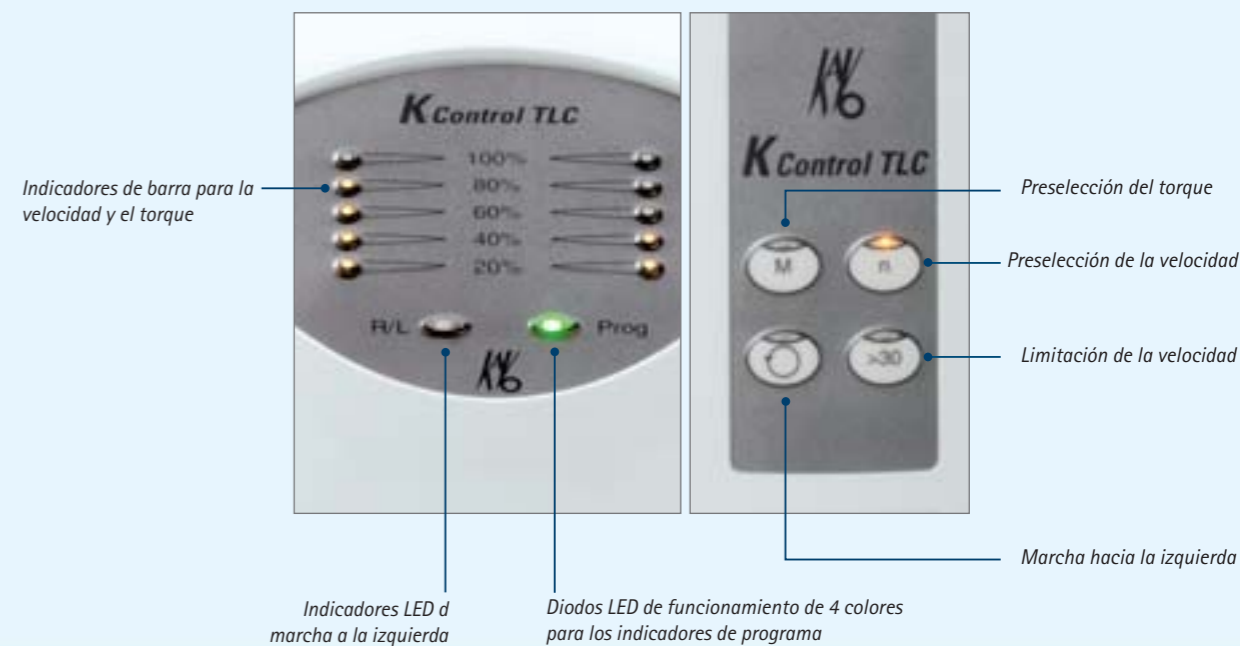
Los valores máximos son relativos cuando no están relacionados con funciones y opciones de potencia concretas, como sucede en el caso de KaVo K-ERGOgrip.

Así, por ejemplo, en el nuevo KaVo K-ERGOgrip la velocidad de trabajo máxima de 50.000 rpm<sup>-1</sup> está disponible tanto en la marcha hacia la derecha como a la izquierda, según lo exijan la pieza de trabajo, la herramienta, el material y la estrategia de elaboración.

## Potencia de trabajo dosificable para cada caso

La combinación perfecta de velocidad y torque de la unidad del micromotor es, entre otras cosas, un requisito indispensable para procesar las piezas de laboratorio de acuerdo con el material.

En este sentido, KaVo K-ERGOgrip ofrece también el máximo nivel de adaptación de potencia. Así, los valores del torque y de la velocidad adaptados específicamente a cada material pueden guardarse en cuatro programas de control y recuperarse en caso necesario como perfil de potencia predefinido individualmente.



# Agarre perfecto con un cómodo control

## Trabajo de precisión perfectamente controlado

El trabajo del protésico dental es una actividad que requiere mucha concentración, durante la cual es necesario tener despejada la cabeza y las manos. Por este motivo, todas las funciones de control de KaVo K-ERGOgrip pueden programarse y activarse de una forma muy cómoda.

## Hardware

El control del funcionamiento de KaVo K-ERGOgrip puede efectuarse directamente a través de la unidad de sobremesa central o bien mediante un dispositivo de mando de rodilla o de pie conectado.

## Software

Para que el usuario pueda preajustar individualmente los valores del torque y la velocidad existen cuatro espacios de programa en los que pueden almacenarse los perfiles de potencia deseados. Los ajustes preestablecidos para cada selección de programa pueden recuperarse pulsando un botón.

Con independencia de esto, los valores máximos de la velocidad y del torque pueden limitarse por separado.



## Las funciones del display

El display de control del dispositivo de mando de sobremesa y de rodilla indica de forma clara mediante colores cuál de los cuatro programas está seleccionado actualmente. En el caso del dispositivo de mando de pie, una barra luminosa de colores indica la selección de programa actual.

Dispositivo de mando de rodilla K-Control TLC

• Dispositivo de mando de sobremesa K-Control TLC

Dispositivo de mando de pie K-Control TLC



De un vistazo: los cuatro ajustes básicos preseleccionables para la velocidad y el torque hacen el trabajo más cómodo y seguro.

## KaVo K-ERGOgrip Leistungsdaten

• Pieza de mano	Nº de material 1.003.7555
• Dispositivo de mando de rodilla K-Control TLC	Nº de material 1.005.4206
• Dispositivo de mando de pie K-Control TLC	Nº de material 1.005.4207
• Dispositivo de mando de sobremesa K-Control TLC	Nº de material 1.005.4204
• Campo de revoluciones	De 1.000 a 50.000 rpm <sup>-1</sup>
• Torque máx.	7 Ncm
• Rendimiento	160 W
• Sistema de accionamiento	Motor de corriente continua sin colector y con eje motriz
• Pinza de sujeción para vástago	2,35 mm 3,00 mm
• Longitud total	140 mm
• Forma de la carcasa	Forma de mano completamente ergonómica, funda de agarre intercambiable



KaVo. Dental Excellence.